

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 08185257 A

(43) Date of publication of application: 16 . 07 . 96

(51) Int. CI

G06F 3/033 G06F 3/033

(21) Application number: 06307391

(22) Date of filing: 12 . 12 . 94

(30) Priority:

31 . 10 . 94 JP 06266959

(71) Applicant:

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO

LTD

(72) Inventor:

JINBO KENJI YAMAMOTO YUICHI MURAKAMI TETSUO YAMAMOTO TAMOTSU SHIBUYA SHIGERU

(54) COORDINATE INPUT DEVICE

(57) Abstract:

PURPOSE: To speedily move a pointer to optional coordinates on a screen by constituting an operation part so that it can slide and move on a plane in all directions and in parallel and also return to an origin.

CONSTITUTION: When a resin-molded button 1 is moved with a finger, etc., a 1st magnet 3 while mutually attracting a 2nd magnet 6 is restricted by a sphere 4 at a certain distance, and also slides and moves in parallel on the sphere 4 as a roll. Consequently, the magnetic force balance between the 1st magnet 3 and 2nd magnet 6 is lost and the balance of magnetic fields among detecting elements 4 provided at four peripheral positions of the 2nd magnet 6 is also lost; and respective electric output balances are lost and in which direction and how much the magnet moves are detected in the form of signals. When the finger is put away from the resin-molded button 1, the 1st permanent magnet 3 and 2nd permanent magnet 6 try to keep the magnetic force balance and attract each other to return to the origins. Thus, the simple constitution wherein the sphere 4 is interposed between the 1st permanent magnet 3 and 2nd permanent magnet 6 makes possible the parallel slide movement and the origin return.

COPYRIGHT: (C)1996,JPO

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-185257

(43)公開日 平成8年(1996)7月16日

(51) Int.Cl.6

識別記号 庁内整理番号

G06F 3/033

310 Y 7208-5E 380 R 7208-5E

FΙ

技術表示箇所

審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 6 頁)

(21)出願番号

特願平6-307391

(22)出願日

平成6年(1994)12月12日

(31)優先権主張番号 特顯平6-266959

(32)優先日

平6 (1994)10月31日

(33)優先権主張国

日本 (JP)

(71)出願人 000005821

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 仁保 賢二

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 山元 祐一

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 村上 哲郎

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(74)代理人 弁理士 小鍜治 明 (外2名)

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 座標入力装置

(57) 【要約】

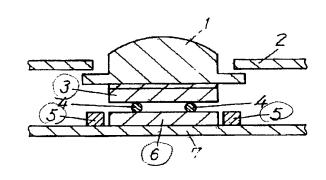
【目的】 本発明は、座標入力装置に関するものであ り、構造が簡単かつ安価で優れた操作性を実現したもの である。

【構成】 樹脂成形ボタン1に第1の永久磁石3を固定 し、プリント配線板7に第2の永久磁石6を固定すると ともに検出素子5を備え、前記第1の永久磁石3と第2 の永久磁石6間に球体4を複数個介在させることにより 平面に平行にスライド移動可能で、移動方向を検出でき かつ原点復帰可能とした安価で簡単な構成で優れた操作 性のものを提供するものである。

(1)樹脂成形ボタン

第10永久磁石

プリント配線板



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 平面上の全方向に対し、この平面と平行にスライド移動可能な操作部と、前記操作部のスライド移動量を電気信号に変換する検出手段とからなる座標入力装置において、前記操作部に原点復帰手段を設けたことを特徴とする座標入力装置。

【請求項2】 操作部の下面に第1の永久磁石を固定させ、その対向面に第2の永久磁石をそれぞれS極とN極で引きつけ合うように向い合せ、第1と第2の永久磁石の間に球体を介在させて構成された請求項1記載の座標入力装置。

【請求項3】 操作部のX-Y対向4面にそれぞれ中央 方向に突出したドーム型ゴムラバーを設けたことを特徴 とする請求項1記載の座標入力装置。

【請求項4】 操作部の下面にX-Yそれぞれの方向で2本ずつ平行に棒状スプリングを直交配設し、前記棒状スプリングの直交により形成された直交部に操作部の下面部を係合させたことを特徴とする請求項1記載の座標入力装置。

【請求項5】 操作部のX-Y対向4面にそれぞれスライド移動可能なスライダーを当接させ、前記スライダーの逆の面にリング状の伸縮ゴムを当接し、かつ前記スライダーを原点位置より内側へ移動しないようにストッパー手段を設けたことを特徴とする請求項1記載の座標入力装置。

【請求項6】 ケースと、このケース上を摺動し、下面に突起を有するツマミと、このツマミの前記突起と嵌合し、前記ツマミの一方向の動作のみに連動する第1の摺動体と、前記ツマミの突起と嵌合し前記第1の摺動体と交差する方向の動作のみに移動する第2の摺動体と、前記第1の摺動体の移動量の検出手段と、前記第2の摺動体の移動量の検出手段により構成される座標入力装置。

【請求項7】 ケースの上面が円弧状を形成し、ツマミが前記ケースの円弧に沿って動作することを特徴とする請求項6記載の座標入力装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、ブラウン管や液晶パネル等の表示画面上の任意の座標を矢印等のポインターを動かしてポインティングする座標入力装置に関するもの 40 である。

[0002]

【従来の技術】近年、テレビやパーソナルコンピューター等、オンスクリーン表示による表示画面上での操作が一般化しつつあり、表示画面上での操作にあたっては、カーソルキーによるX-Y方向指定やマウスやトラックボール等のボールの回転による方向指定等で矢印等のポインターを任意の座標へ移動させ、確定または実行の動作を行っていた。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら上記従来 の技術においては、カーソルキーの場合は、比較的構造

が簡単で安価ではあるが4方向または8方向しか指示ができないためポインターを任意の座標へ移動及び認識させるのに時間がかかった。

【0004】また、マウスやトラックボール等のボールの回転による方向指定の場合は、全方向指定が可能なためポインターを任意の座標へ移動させるのは早いが、構造が複雑となり、高価で操作も何度かボールを回転させ

【0005】さらに、両者ともポインターの画面上で平面移動する動き方とは異なり押すまたは、回転させるという動作となり操作者に対し違和感を与えるという課題があった。

なければならないという煩雑さがあった。

[0006]

【課題を解決するための手段】本発明の座標入力装置は、上記課題を解決するために平面上の全方向に対し、前記平面と平行にスライド移動可能な操作部と、前記操作部のスライド移動量を電気信号に変換する検出部を有し、かつ前記操作部に原点復帰手段を備えたものである。

[0007]

20

【作用】したがって、本発明によれば、操作部が平面上の全方向に対し平行にスライド移動可能でかつ原点復帰可能に構成したものであるため、画面上の任意の座標へポインターを素早く移動させることができる。

【0008】また画面上のポインターの動きと操作部の動きが同じであるため操作感覚に違和感がなく簡単に操作できるものである。

0 [0009]

【実施例】

(実施例])以下本発明の一実施例について図 1 を用いて説明する。

【0010】同図によれば1は樹脂成形ボタンで第1の 永久磁石3を両面テープ等を用い下面に固定し、樹脂成 形ボタン1と永久磁石3は同一の動きをするようにして いる。

【0011】7はプリント配線板で第2の永久磁石分を 両面テープ等を用い固定するとともに第2の永久磁石6 の周囲X-Y(箇所に検出素子5)(ホール素子等の磁気 検出素子)を配設している。

【0012】なお、上記第1の永久磁石3と第2の永久磁石6はそれぞれ5極とN極で互いに引きつけ合うように対向させ、その間に球体4を複数個介在させることで一定の距離を保ち全方向に平行にスライド移動可能とし、また、第1の永久磁石3と第2の永久磁石6は磁力バランスのとれた位置で静止し、この位置を原点としている

【0013】2はケースで樹脂成形ボタン1の外形寸法 50 より大きな開口部を設け、このギャップ間で樹脂成形ボ

タン1が平行スライド移動できるようになっている。こ れは、第1の永久磁石3と第2の永久磁石6が互いに引 きつけ合う領域を越えないように規制するものである。

【0014】5は検出素子であり、樹脂成形ボタン1の 移動にともなう第1の永久磁石3の移動をこの検出素子 5によって形成されるブリッジ回路(図示せず)によっ て電気信号として検出し、増幅回路(図示せず)によっ て検出された電気信号を増幅、送出する構成として検出 手段を構成している。

【0015】上記のように構成された座標入力装置の動 10 作を以下に説明する。まず、樹脂成形ボタン1を指等で 動かすと第1の磁石3が第2の磁石6と互いに引きつけ 合いながら球体4で一定の距離を規制され、また球体4 がコロとなり、平行にスライド移動する。

【0016】このため、第1の磁石3と第2の磁石6の 磁力バランスが崩れるとともに第2の磁石6の周囲Xー Y4箇所にある検出素子5の磁界のバランスも崩れ、そ れぞれの電気出力バランスが崩れてどの方向にどれだけ 移動したかを信号として検出する。

【0017】指等を樹脂成形ボタン1から離すと第1の 20 永久磁石3と第2の永久磁石6が磁力バランスを保とう とし、互いに引きつけ合い原点へ復帰する。

【0018】以上のように本実施例によれば、第1の永 久磁石3と第2の永久磁石6の間に球体4を介在させる という簡単な構成で平行スライド移動を可能とし、かつ 原点復帰可能とすることができるものである。

【0019】 (実施例2) 以下本発明の他の実施例につ いて図2及び図3を用いて説明する。

【0020】同図によれば8はドーム型ゴムラバーで樹 脂成形ボタン1のX-Y対向4面に当接し、さらにドー 30 ム型ゴムラバー8の逆の面を台座9に当接させて原点復 帰手段を構成した座標入力装置である。

【0021】なお、図1の実施例と同一機能を有する処 は同一番号を付与し、説明は省略する(以下の他の実施 例も同様である)。

【0022】以下動作を説明する。まず樹脂成形ボタン 1を指等で平行スライド移動させるとドーム型ゴムラバ -8の4箇所のいずれかまたは複数箇所のドーム形状が 変形する。この時移動した方向とは逆に配設されている ドーム型ゴムラバー8は、樹脂成形ボタン1に追従して 40 移動させなくともよい。

【0023】この状態で指等を樹脂成形ボタン1から離 すと変形したドーム型ゴムラバー8が元の形に戻ろうと し原点へ復帰する。以上のようにドーム型ゴムラバー8 を樹脂成形ボタン1のX-Y対向4面に当設し台座9で 保持することにより原点復帰可能とすることができる。

【0024】この時、検出素子5によりブリッジ回路 (図示せず) は第1の永久磁石3の移動を磁界の変化と して捉え、電気信号として検出することになる。

いて図4及び図5を用いて説明する。

【0026】同図によれば、10は棒状スプリングでX - Y それぞれの方向に 2 本ずつ平行に配設し、 台座 9 で 端部を保持している。

【0027】さらに樹脂成形ボタン1の下面部1aを棒 状スプリング10の直交部10aに係合させて原点復帰 構造を構成している。

【0028】その動作を説明する。まず樹脂成形ボタン 1を指等で平行スライド移動させると棒状スプリング1 0がたわむ。この状態で指等を樹脂成形ボタン1から離 すとたわんだ棒状スプリング10が元の形に戻ろうとし て原点へ復帰する。

【0029】以上のように棒状スプリング10をX-Y それぞれの方向で2本ずつ平行に配設した台座9で端部 を保持するとともに直交部10aに樹脂成形ボタン1の 下面部1 a を係合することにより原点復帰可能とするこ とができる。

【0030】この樹脂成形ボタン1の指等での移動は第 1の永久磁石3の移動として、検出素子5は磁界の変化 として捉え電気信号として検出することになる。

【0031】 (実施例4) 以下本発明の他の実施例につ いて図6及び図7を用いて説明する。

【0032】同図によれば、12はスライダーで樹脂成 形ボタン1のX-Y対向4面に当接し、反対面にはリン グ状伸縮ゴム11を当接させている。さらに前記スライ ダー12が原点位置より内側へ移動しないように台座9 にスライダー溝13及びストッパー14を設け、原点復 帰構造を構成している。

【0033】なお、16は抵抗体であり、15はスライ ダー12に装着され、上記抵抗体16上を摺接する摺動 子であり、詳細には図示してないが、抵抗体 1 6 の両端 および摺動子15はそれぞれ外部導出用端子に接続さ れ、可変抵抗機能を有する検出手段を形成している。

【0034】以下その動作を説明する。まず樹脂成形ボ タン1を指等で平行スライド移動させると移動方向にあ るスライダー12がスライダー溝13に沿って移動す る。この時移動方向とは逆のスライダー12はストッパ ー14に規制され制止しているためリング状伸縮ゴム1 1が移動方向へ伸びる。この状態で指等を樹脂成形ボタ ン1から離すと伸びたリング状伸縮ゴム11が縮まろう とし原点へ復帰する。

【0035】以上のようにスライダー12を樹脂成形ボ タン1に当接し、その対向面にリング状ゴム 11を配設 し、かつ前記スライダー12を原点位置より内側へ移動 しないよう台座9にスライダー溝13及びストッパー1 4を構成したことにより原点復帰可能とすることができ

【0036】この時、スライダー12に装着した摺動子 15がスライダー12の移動にともなって抵抗体16上 【0025】(実施例3)以下本発明の他の実施例につ 50 を摺接し、樹脂成形ボタン1の移動量を上記 可変抵抗手

段の抵抗値の変化量として捉えるものである(この抵抗 値の変化量は電流の変化量、電圧の変化量として検出す るのが一般的である)。

【0037】 (実施例5) 以下本発明の他の実施例につ いて図8~図11により説明する。

【0038】同図によれば、21は平板状のツマミであ り、下面中央付近に突起21aを有している。このツマ ミ21は、ケース22の上に配置され、ケース22に設 けられた穴にツマミ21の突起21aが挿入され、突起 21 a がケース22の穴内壁に当るまでツマミ21は自 由に動かすことができる。

【0039】さらに、ツマミ21の突起21aは同図1 0、図11に示すようにケース22の裏面に配置した摺 動体23、24と嵌合している。摺動体23はケース2 2に設けられた溝22a内に配置され、一方向のみ動作 可能な状態で嵌合している。この摺動体23の中央付近 には長穴23aが設けられている。長穴23aの方向 は、摺動体23の摺動方向と直交方向が長手となってい る。また摺動体23の摺動方向と直交方向のみ摺動可能 な状態で摺動体24が配置されている(摺動体24は、 溝22aと直交する溝22bに挿入されている)。

【0040】摺動体24の中央付近には長穴24aが設 けられている。長穴24aの方向は、摺動体24の摺動 方向と直交方向が長手となっている。

【0041】なお、ケース22の溝22a, 22bは深 さが異なるため、摺動体23,24が交差する場所での 干渉は発生しない。

【0042】摺動体23, 24の長穴23a, 24aに ツマミ21の突起21aが挿入、嵌合されるとともに、 摺動体23及び24には、接触片25, 26が固定され 30 ており、対面する回路基板28には、接触片25,26 に対応する箇所に抵抗体パターンが設けられている。

【0043】次に上記実施例の動作について説明する。 図10においてツマミ21をa方向に動かすと、摺動体 23はツマミ21と同じ移動量だけ移動する。この時、 摺動体24はツマミ21の突起21aが長穴24aの長 手方向に動くので動かない。同様にb方向では摺動体2 3のみが移動し、ツマミ21をa, bに対し斜めに動か した時は、移動量のa, b方向の成分がそれぞれ摺動体 23, 24の移動量となる。

【0044】この時、回路基板28に設けてある抵抗体 上を接触片25,26が摺接し、この接触片25,26 と抵抗体が移動量検出手段となってツマミ21の移動量 を回路上での抵抗、または電圧の変化としてa, b方向 別々に電気信号として取り出し、位置検出を行うもので ある。

【0045】なお、ツマミ21、ケース22の材質とし ては、ABS樹脂等が、また摺動体23,24としては 摺動性を考慮してPOM樹脂等が適当である。

【0046】なお、ケース22の溝22a, 22bの端 50 1a 樹脂成形ボタン下面部

部にそれぞれ圧縮コイルバネを4個挿入すれば、ツマミ 21が中央自動復帰する座標入力装置とすることができ

【0047】以上のように、上記実施例においてはツマ ミ21の突起21aが摺動体23,24に嵌合している ので、ツマミ21の移動を正確に摺動体23, 24に伝 達して、正確な座標を入力できるものである。

【0048】 (実施例6) 以下本発明の他の実施例につ いて図12~図1月により説明する。本実施例は上記実 施例5を基本とするものであり、同一部分は同一番号を 10 付与して説明を省略して説明すると、31は円弧状のツ マミであり、32は表面が同様の円弧状に形成 したケー スである。

【0049】上記構成によりツマミ31を円弧状に駆動 できるため、人の操作に違和感のないものである。

【0050】なお、検出手段は上記各実施例においては 磁界強度を検出するもの、抵抗値の変化を検出するもの 等について説明したが、各実施例において容易に置換可 能であり、また、既知の他の手段に置換することも可能 である。

[0051]

20

【発明の効果】以上のように本発明の座標入力装置は上 記実施例で明らかなように操作部が平面上の全方向に対 して平行にスライド移動でき、画面上の任意の座標へ素 早くポインターを移動することができる。

【0052】また、構造が簡単で安価となり、 さらに画 面上のポインターの動きと操作部の動きが同じであるた め違和感のない優れた操作性を実現できるものである。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明の座標入力装置の一実施例の断面図
- 【図2】同他の実施例の上面図
- 【図3】同断面図
- 【図4】同他の実施例の要部である原点復帰手段の上面
- 【図5】同断面図
- 【図6】同他の実施例の上面図
- 【図7】同他の実施例の断面図
- 【図8】同他の実施例の断面図
- 【図9】同他の実施例のツマミを移動させた状態を示す 断面図

【図10】同要部であるツマミとケースの関係を示す上

【図11】同要部であるツマミとケースの関係を示す下 方からの斜視図

【図12】同他の実施例の断面図

【図13】同他の実施例のツマミを移動させた状態を示 す断面図

【符号の説明】

- 1 樹脂成形ボタン

- 2 ケース 3 第1の永久磁石
- 4 球体
- 5 検出素子
- 6 第2の永久磁石
- 7 プリント配線板
- 8 ドーム型ゴムラバー
- 9 台座
- 10 棒状スプリング
- 10a 直交部

11 リング状伸縮ゴム

12 スライダー

13 スライダー溝

14 ストッパー

15 摺動子

16 抵抗体

21, 31 ツマミ

22, 32 ケース

23, 24 摺動体

10 25, 26 接触片

【図1】

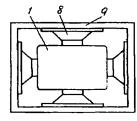
1 相加成形ボタン

2 ケース

4球体

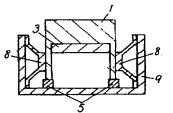
6 第2の永久磁石

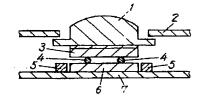
7 プリント配線板



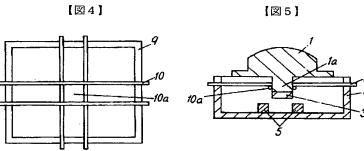
【図2】



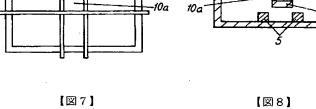


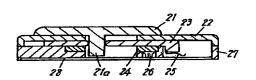


【図6】



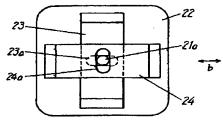




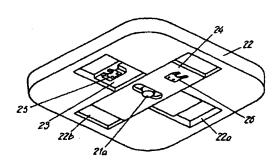


【図10】

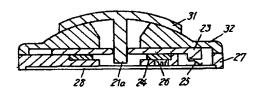
1a



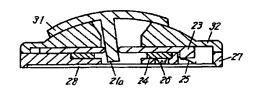
【図11】



【図12】



【図13】



フロントページの続き

(72) 発明者 山本 保

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 (72)発明者 渋谷 繁

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内